

Datové body

Tabulka diference nastavení frekvenční žádosti analogovým vstupem č. sv. 53, 0–10V a digitálními vstupy

Datový bod	SETUP 1-digital	SETUP 2-digital	SETUP 3 0-10V	
001	0	0	0	jazyk (0-anglicky)
002	0	0	0	lokální/dálkové ovládaní
003	50	50	50	lokální žádaná hodnota
004	5	5	3	aktivní sada parametrů
005	5	5	5	programovaná sada par.
006	0	0	0	kopírování sady parametrů
007	0	0	0	kopírování přes LCP-ovládání panel
008	1	1	1	měřičko displeje pro výstupní kmitočty
009	4	4	4	velký údaj na displeji
010	1	1	1	malý údaj na displeji 1.1
011	6	6	6	malý údaj na displeji 1.2
012	8	8	8	malý údaj na displeji 1.3
013	4	4	4	lokální řízení
014	1	1	1	tlačítko STOP
015	0	0	0	tlačítko JOG. konst. otáčky
016	0	0	0	tlačítko reverzace
017	1	1	1	tlačítko RESET
018	1	1	1	blokování změn údajů
019	1	1	1	lokální ovládaní, operační režim při zap.
020	0	0	0	zablokování pro ruční režim
024	0	0	0	uživatelsky definovaná ruční nabídka
025	0 0 0	0 0 0	0 0 0	sada parametrů rychlé nabídky
100	0	0	0	konfigurace
101	3	3	3	momentová charakteristika
102	nastavit výkon	nastavit výkon	nast.výk.	výkon motoru (štítkový údaj)
103	230/400V	230/400V	230/400V	napětí motoru (štítkový údaj)
104	50Hz	50Hz	50Hz	kmitočty motoru (štítkový údaj)
105	proud motoru	proud motoru	proud mot.	(štítkový údaj)
106	otáčky motoru	otáčky motoru	otáčky mot.	(štítkový údaj)
107	0	0	0	automatické přizpůsobení motoru AMA
108	neměnit	neměnit	neměnit	odpor statoru Rs
109	neměnit	neměnit	neměnit	reaktance statoru Xs
119	neměnit	neměnit	neměnit	vyšší záběrový moment
120	2s.	2s.	2s.	zpoždění startu (rozběh motoru)
121	1	1	1	funkce při startu
122	0	0	0	funkce při zastavení
123	0,1Hz	0,1Hz	0,1Hz	min. kmitočty pro aktivaci zastavení
126	0	0	0	čas DC brzdění
127	OFF	OFF	OFF	DC brzdění připojovací kmitočty-par.mot
128	0	0	0	tepelná ochrana motoru
130	0,0 Hz	0,0 Hz	0,0Hz	startovací kmitočty
131	0 V	0 V	0V	napětí při startu
132	0%	0%	0%	napětí DC brzdy
133	5V	5V	5V	startovací napětí
134	100%	100%	100%	kompenzace zátěže
135	neměnit	neměnit	neměnit	poměr U/f
136	100%	100%	100%	kompenzace skluzu
137	0%	0%	0%	DC předřizovací napětí
138	3 Hz	3 Hz	3Hz	kmitočty vypnutí
139	3 Hz	3 Hz	3Hz	kmitočty zapnutí brzdy
140	0%	0%	0%	proud, minimální hodnota
142	neměnit	neměnit	neměnit	závisí na typu motoru (rozptylová reakt.)
143	0	0	0	vnitřní ovládaní ventilátoru
144	1,3	1,3	1,3	zasílení střídavé brzdy
146	0	0	0	vektor napětí
200	0	0	0	rozsah výstupního kmitočtu
201	0	0	0	dolní mez výstupního kmitočtu, f.min
202	50(xx)	50(xx)	50(xx)	horní mez výstupního kmitočtu, fmax*
203	0	0	0	rozsah žádané hodnoty
204	0	0	0	minimální žádaná hodnota ref.min.
205	50(xx)	50(xx)	50(xx)	maximální žádaná hodnota Ref max.*
206	0	0	0	typ ramp
207	30s.	30s.	30s	doba rozběhu 1
208	30s.	30s.	30s	doba doběhu 1
209	30s.	30s.	30s	doba rozběhu 2
210	30s.	30s.	30s	doba doběhu 2
211	15s.	15s.	5s.	doba rozběhu/doba doběhu při konst. Ot
212	15s.	15s.	5s.	doba doběhu při rychlém zastavení

*(xx)pro volné oběž. kolo

Datové body

213	10 Hz	10 Hz	10Hz	kmitočet konstních otáček
214	0	0	0	funkce žádané hodnoty-referenční limity
215	44	100	0	konstantní žádaná hodnota 1
216	58	0	0	konstantní žádaná hodnota 2
217	72	0	0	konstantní žádaná hodnota 3
218	86	0	0	konstantní žádaná hodnota 4
219	0	0	0	korekce kmitočtu nahoru/dolů
221	140%	140%	140%	proudové omezení I lim.
223	0	0	0	nizký proud I low
224	I _{max}	I _{max}	I _{max}	vysoký proud I high
225	0 Hz	0 Hz	0 Hz	nizký kmitočet f low
226	neměnit	neměnit	neměnit	vysoký kmitočet f high
227	-4000	-4000	-4000	nizká skutečná hodnota, FB low
228	4000	4000	4000	vysoká skutečná hodnota, FB high
229	0 Hz	0 Hz	0 Hz	blokování kmitočtu, šířka pásma
230	0 Hz	0 Hz	0 Hz	blokování kmitočtu 1
231	0 Hz	0 Hz	0 Hz	blokování kmitočtu 2
302	7	7	7	digitální vstup svorka 18
303	31	31	0	digitální vstup svorka 19
304	23	23	0	digitální vstup svorka 27
305	22	22	0	digitální vstup svorka 29
307	0	0	0	digitální vstup svorka 33
308	0	0	1	napětí na analogovém vstupu
309	0 V	0 V	0 V	min. nastavení
310	10 V	10 V	10 V	max. nastavení
314	0	0	0	proud analogového vstupu
315	0 mA	0 mA	0 mA	min. nastavení
316	20 mA	20 mA	20 mA	max. nastavení
317	10 s.	10 s.	10s.	časový interval po chybě žádané hodnoty
318	0	0	0	funkce po chybě žádané hodnoty
319	0	0	0	analogový výstup, svorka 42
323	1	1	1	releový výstup 1-3
327	5000 Hz	5000 Hz	5000 Hz	pulzní žádaná hodnota/skutečná hodnota
341	1	1	1	digitální výstup svorka 46
342	5.000 Hz	5.000 Hz	5000 Hz	svorka 46, max. pulzní stupnice
343	0	0	0	funkce přesného zastavení
344	100000	100000	100000	hodnota čítače
349	10 ms	10 ms	10 ms	čas zpoždění systému
400	5	5	5	funkce brzdění (5)
405	0	0	0	funkce vynulování
406	5 s	5 s	5 s.	čas automatického restartu
409	OFF	OFF	OFF	zpožděné vypnutí po dosažení proud. Omezení
411	4500 Hz	4500 Hz	4500 Hz	taktovací kmitočet
412	2	2	2	proměnný taktovací kmitočet
413	1	1	1	funkce přebuzení
414	0	0	0	minimální skutečná hodnota, FB min.
415	1500	1500	1500	maximální skutečná hodnota, FB min.
416	0	0	0	jednotky žádané/skutečné hodnoty
417	0.01	0.01	0.01	otáčková vazba-proporcionální zesílení PID
418	100 ms	100 ms	100 ms	otáčková vazba-integrační časová konstanta
419	20,00 ms	20,00 ms	20.00ms	derivační časová konstanta PID
420	5	5	5	otáčková vazba-mez derivačního zesílení
421	20 ms	20 ms	20 ms	otáčková vazba-dolní propust PID
423	par. 103	par. 103	par. 103	napětí U1
424	par.104	par.104	par.104	kmitočet F1
425	par. 103	par. 103	par.103	napětí U3
426	par. 104	par. 104	par.104	kmitočet F2
427	par. 103	par. 103	par.103	napětí U3
428	par. 104	par. 104	par.104	kmitočet F3
437	0	0	0	normální/inverzní regulace PID
438	1	1	1	regulace procesu PID
439	par. 201	par. 201	par.201	regulace procesu PID-spouštěcí kmitočet
440	0.01	0.01	0.01	regulace procesu PID-proporcionální zesílení
441	OFF	OFF	OFF	regulace procesu PID-inegrační časová konst
442	0.00s	0.00s	0.00 s.	regulace procesu PID-derivační časová konst
443	5.0	5.0	5.0	regulace procesu PID-mez derivačního zesílení
444	0.02	0.02	0.02	regulace procesu PID-dolní propust
445	0	0	0	letmý start
451	100	100	100	otáčková vazba-součinitel kladné zpětné vazby
452	10	10	10	rozsah regulátorů
456	0	0	0	hladina odporníku
500				sériová komunikace
600				technické funkce